熱間圧延仕上ミルにおける高張力鋼,軟鋼の混合圧延のための 高精度板プロフィルモデル

High-accuracy Profile Prediction Model for Mixed Scheduled Rolling of High Tensile Strength and Mild Steel in Hot Strip Finishing Mill

福 島 傑 浩*	鷲 北 芳 郎	佐 々 木 保	中 川 繁 政
Suguhiro FUKUSHIMA	Yoshiro WASHIKITA	Tamotsu SASAKI	Shigemasa NAKAGAWA
武 衛 康 彦	焼 田 幸 彦	柳 本 潤	
Yasuhiko BUEl	Yukihiko YAKITA	Jun YANAGIMOTO	

抄 録

熱間圧延仕上ミルにおいて高張力鋼,軟鋼の混合圧延を実現するために必要となるオンライン使用可 能な高精度板プロフィル予測モデルを構築した。新手法は分割モデルをベースとしており、その荷重・張 力分布を実験および FEM 解析により考察し、板プロフィル変化がない場合の基準分布に、板プロフィル 変化による変動分を加味するという新たな荷重・張力分布の計算手法を構築した。特に荷重が高い高張 力鋼のプロフィル予測精度が向上し、このモデルが、オンラインのクラウン・形状制御の他、蛇行制御に も適用されることで、高張力鋼と軟鋼の高効率な混合圧延を実現した。

Abstract

High accuracy online strip profile prediction model has been developed for realize mixed scheduled rolling of high tensile strength and mild steel in hot strip finishing mill. New method is based on matrix model. The force and tension distribution is considered by experiment and FEM analysis. First the force and tension distribution when there is no change in strip profile is calculated as the specified value, second the distribution when there is an actual change in strip profile is calculated as the variation from the specified value. Then the profile prediction accuracy of high tensile strength steel, whose rolling force is higher than that of mild steel, was improved. The model was applied to online crown, flatness, and walking control in hot strip finishing mill. As the result, mixed scheduled rolling of high tensile strength and mild steel was commercially promoted.

1. 緒 言

近年,自動車には環境対策としての燃費向上が強く求め られ,同時に衝突時の安全性基準もより厳しくなっている。 これらの理由から,車体軽量化かつ強度確保が可能な高張 力鋼(以下,ハイテン)の使用が急速に拡大しつつある。

熱間圧延(以下,熱延)工程でハイテンを製造する際には, 寸法精度の悪化と通板トラブルの増加が問題となる。ハイ テンには種々の合金元素が添加されているため,軟鋼より 圧延荷重が高く,圧延機のロール変形も大きくなり,仕上 寸法,特に板プロフィルを高精度に維持することが困難に なる。また,圧延荷重が高いことで鋼板尾端部の蛇行や平 坦不良も大きくなりやすく,絞り込みと呼ばれる通板トラ ブルが生じやすくなるという問題が発生する。 熱延工程でハイテンの製造比率が高まった場合でも, 生産効率を高く,製造コストを低く維持するためには,軟 鋼とハイテンを同じタイミングで造り分けるためのクラウ ン制御能力を評価,準備し,さらに高精度にオンライン制 御するといったハイテンと軟鋼の混合圧延技術が必要に なるが,その基盤となるのが,ハイテンの圧延特性,特に 板プロフィルを高精度に予測可能なオンラインモデルであ る¹⁾。

2. 従来の板プロフィル予測技術

ハイテンの圧延荷重は高く, 軟鋼の2倍程度になること がある。このような高い圧延荷重が作用することによって ロールが変形することなどを計算して求める板プロフィル 予測精度が悪化することになる。板プロフィルの予測精度 が悪化すると、板プロフィル予測に基づいて計算する平坦 度の予測精度が大きく悪化するため、平坦不良が発生する ことになる。平坦不良が発生すると板が波打って通板する ことで正常な通板が困難となる他、中伸びが大きい場合に は鋼板に穴が開くこともあり、通板速度が制約されたり、 圧延トラブルが発生するといった問題が生じる。また、仕 上圧延後の冷却においても平坦不良が冷却時の温度分布 拡大の原因になるため、平坦度の確保への要求は大きい。

また圧延荷重の高いハイテンの圧延では、圧延時の左右 非対称性が大きくなりやすい。このような左右非対称状態 の圧延では、圧延材の速度も幅方向に分布することになり、 この速度分布によって圧延材に回転速度が加えられると、 圧延材は本来の進行方向から外れて蛇行しながら圧延され ることになる。圧延中に蛇行が生じると、案内ガイドとの 衝突によって圧延材のエッジが座屈して折れ込んだ状態で 圧延される通板トラブルに至り、圧延ロールが損傷する。

以上のように平坦不良や蛇行が発生すると,通板速度の 制約やトラブルによる休止といった生産性の阻害,製造コ ストの増加,ロール疵が圧延材に転写されることや冷却時 の温度分布が生じることによる製品品質の悪化といった問 題を引き起こしていた。

この対策として,ハイテンでリード材と呼ばれる圧延材 を準備して徐々に圧延荷重レベルを高めながら平坦度や蛇 行を確認し,オペレーターの経験に基づいて圧延機の設定 を徐々に変化させていく方法をとることもできるが,軟鋼 とハイテンの混合圧延では,このように圧延荷重が異なる 圧延を交互に行うことになるために,そのような対策をと ることができない。

以上に述べた問題を解決するために、ハイテンでも板プ ロフィルを精度良く予測でき且つオンライン制御に用いる ことが可能なモデルが必要である。オンライン板プロフィ ル予測モデルの役割を図1に示す²⁾。オンライン板プロフィ ル予測モデルは板プロフィル・平坦度制御の設定計算を高 精度化することに直接用いられるのに加えて、蛇行制御に 必要となるレベリング量と蛇行量の関係を表す影響係数を 高精度に与えることにより、蛇行制御を効果あるものにす





るという役割を負う。

従来から板プロフィルの予測計算には分割モデル^{3,4)}が 用いられてきた。分割モデルは一般的には圧延機のロール 変形と圧延材の圧延荷重を連成し、くり返し計算をおこ なって精度良く板プロフィルを予測する方法である。

図2に示すように、圧延材やロールなどの計算対象を幅 方向に分割し、各分割区間は、荷重、変形は均一として扱い、 各分割区間のワークロールの偏平、軸心変形などをバック アップロールなどとの変位適合条件を考慮しながら計算で 求める。図3に示すように板プロフィル変化から張力分布 を求める。この手法は張力フィードバック計算と呼ばれ、 一般的な解法では収束計算が必要とされる。

張力フィードバック効果のより精緻な計算方法としては, 中立点板厚分布を基準として,入側板厚分布および出側板 厚分布からそれぞれ入側張力分布と出側張力分布を計算す る(1)式が提案されている⁵。

$$\sigma_{Ti} = \frac{E \cdot \sum_{j} \eta_{j} \cdot \varDelta \varepsilon_{Hj} \cdot h_{j} \cdot \varDelta x_{j}}{\sum_{k} h_{k} \cdot \varDelta x_{k}} - E \cdot \eta_{i} \cdot \varDelta \varepsilon_{Hi} + \sigma_{T}$$
(1)

ここで、添え字の *i*, *j*, *k* は分割区間を意味し、 σ_{π} :入側ま



図2 分割モデルによるロール変形の計算 Calculation of roll deformation



図3 張力フィードバック計算方法 Flow of tension feed back calculation

たは出側張力, $E: ヤング率, \eta_i: 形状変化係数⁰, <math>\Delta \varepsilon_{Hi}:$ 中立点での板厚を基準とした入側または出側の板厚ひずみ の幅中央区間とi区間の偏差, $h_i:$ 入側または出側の板厚, $\Delta x_i: i$ 区間の分割幅, $\sigma_r: \sigma_r$ の平均値である。

以上のように改善されてきたモデルを用いても,板幅端 部領域の圧延荷重分布予測精度が原因で,高荷重圧延や 薄物材圧延での板プロフィル予測精度が悪化すると考えら れる ⁷。

図4に示したテストミルを用いて,表1の条件で熱間圧 延テストを行い,圧延後の板幅端から25mm位置の板クラ ウンC₂₅と板幅端から25mmと5mmの間のエッジドロッ プE₂₅₋₅の関係を調べた結果を図5に示す。900℃で圧延し た通常材では,従来モデルでも板クラウンとエッジドロッ



図4 テストミル概要 Model mill

表1 実験条件 Experiment conditions

	Case 1	Case 2	Case 3	
Material	Low carbon steel			
Thickness / mm	3			
Sheet crown / μ m	0			
Width /mm	250			
Reduction / %	30			
WR diameter / mm	200	100	200	
Temperature / °C	900	900	700	
WR speed / mpm	60			
Rolling load / ton	72	50	119	



図5 従来モデルのエッジドロップ予測精度 Accuracy of edge drop with conventional model

プの関係を精度良く予測できるが, 圧延荷重が1.5 倍となる 700℃の高荷重圧延材では, エッジドロップの増加を十分に予測できないことが示されている。

また、比較的大きな板クラウンに圧延した場合にも従来 モデルではエッジドロップが過小評価されることが図6か らも判る。図中の FEM 計算値は CORMILL System⁸⁾ を用い た計算値である。この FEM 計算結果は実測値と良く一致し ているが、圧延荷重分布計算結果を従来分割モデルと FEM で比較すると明らかなように(図7)、この板プロフィル予 測の差は幅端部の圧延荷重の違いが原因と推察できる。

図8に,従来の分割モデルにFEM で計算された荷重分 布を与えて板プロフィルを計算した結果を示す。精度よく 板プロフィルを計算できていることから,分割モデルの板



図6 従来モデルと FEM の板プロフィル予測の差 Difference of sheet profile between conventional model and FEM



図7 従来モデルと FEM の圧延荷重予測の差 Difference of rolling force deviation between conventional model and FEM



図8 FEM 荷重分布予測値を用いることによる板プロフィ ル予測精度改善効果

Effect of rolling force deviation to profile prediction model's accuracy 幅端部領域の圧延荷重分布計算方法を改善すればよいこと が示されている。

3. 改善技術

3.1 板プロフィル予測モデルの高精度化

図7に示すような荷重分布の差が生じる理由を考えるため、ロールを剛体とした条件でFEM 解析を行った。解析 条件を表2に示す。入側の鋼板を矩形断面として、ワーク ロールクラウンを凸-フラット-凹として解析した。圧延荷 重分布を図9に、入側張力分布を図10に示す。

フラットな剛体ロールで圧延した場合,幅端部近傍まで は均一荷重で,板幅端部では圧延荷重が幅中央部に対して 約 1/2 に低下している。これと同じ現象はフラットな金属 ロールで入側が矩形な断面のプラスティシンを圧延した場 合の最大圧延圧力の幅方向分布にも現れている⁹。このよ うにロールが剛体に近い条件ではロール偏平,ロールたわ みが極めて小さく,圧延材の幅中央部も幅端部も一様な変 形となり,幅端部でも幅方向ひずみがほとんど生じない。(2) 式に示す Levy-Mises の流動条件より,幅端部では $d\epsilon_w$ がほ ほ0で,境界条件から σ_w も0であるために,静水圧 σ_m も ほぼ0となる。

$$\frac{d\varepsilon_l}{\sigma_l - \sigma_m} = \frac{d\varepsilon_h}{\sigma_h - \sigma_m} = \frac{d\varepsilon_w}{\sigma_w - \sigma_m} = d\lambda$$
(2)

ここで, ε は塑性ひずみ, σ_m は静水圧応力,応力,ひずみの添字lは圧延の長手方向,hは板厚方向,wは板幅方向を示す。

幅端部では幅方向の拘束が低下するために本来幅広がり ひずみを生じやすいが、フラットな剛体ロール条件では幅 方向ひずみをほとんど生じさせることができないために、 幅広がりを拘束するための板厚方向・圧延方向応力が発生 する。(2)式で $d\epsilon_w$ が幅方向の位置によらずにほぼ0であ るために幅方向応力 σ_w は静水圧 σ_m とほぼ等しくなり、 σ_w の幅方向分布は σ_m の幅方向分布とほぼ等しくなる。同様 に $d\epsilon_i$, $d\epsilon_h$ も幅方向均一でほぼ変化しないために、 $\sigma_i - \sigma_m$ 、 $\sigma_h - \sigma_m$ も幅方向にほぼ変化せず、幅方向の応力変化は静水 圧成分の変化によるものだけとなる。すなわち板厚方向、 板幅方向の圧縮応力は静水圧成分の低下に伴って低下し、 長手方向の引張張力応力は増加する。

ワークロール(WR)クラウンを変更した場合,荷重分 布や張力分布は,WRクラウン0の荷重分布や張力分布を 基準として,板プロフィル変化すなわち各幅位置の板クラ ウン比率が変化したのに対応して変化しているような計算 結果となっている。

従来の分割モデルは、板厚ひずみの幅方向分布が生じた 場合に、それに対応した張力が作用して圧延荷重が低下す るという計算手法のため、WR クラウンが0でロール弾性 変形を考慮しない場合のように幅方向の板厚歪分布差が0 となるような対象を計算する場合には荷重分布が生じない

表2 解析条件 Analysis conditions

200 mm	
400 mm	
3.0 mm	
2.1 mm	
250 mm	
Rectangle	
50, 0, −50 µm	
100 MPa	
0.35	



図9 圧延荷重の分布 Calculated distributions of rolling force



図10 後方振力の分佈 Calculated distributions of back tension

ことになる。

そこで、板クラウン比率変化が0の場合に、図9のWR クラウンが0の場合のような荷重分布となり、板厚ひずみ 分布が生じた場合に、長手方向ひずみ分布が発生し、その ひずみに対応した入出側張力が作用して、圧延荷重が変化 するという張力フィードバック効果を計算する手法を組み 合わせた新たな計算手法を考案した(図11)。

新たな計算手法では、図10、図11に示すように、入出 側張力は、板厚ひずみの幅方向分布が0の場合にエッジ部 分で張力が増加するという基準分布があり、これに対して 張力フィードバック効果分の張力分布が付加されることに する。具体的な張力分布 σ_πの計算方法を以下に示す。

 $\sigma_{i\pi} = \sigma_{\pi} + \sigma_{\pi_i}$ (3) ここで、 σ_{π} : (1) 式で求められる張力フィードバック効果に



図 11 荷重・張力分布予測の新手法 New rolling load and tension distribution prediction model

基づく分布張力, σ_{τοi}:板厚ひずみの幅方向分布が0の場 合の入出側張力であり, σ_{τοi}は幅端部領域の圧延荷重減少 分布が幅方向位置の2次関数で近似できるとし,さらに入 側張力と出側張力が等しいと仮定すると下式で求められ る。

$$\sigma_{T0i} = \left(1 - \frac{3W}{3W - \delta W} \cdot f(x)\right) p_m \tag{4}$$

$$f(x) = \begin{cases} 1 & :x \le 0.5W - \delta W \\ 1 - \frac{1}{2} \left(\frac{x - (0.5W - \delta W)}{\delta W}\right)^2 & :0.5W - \delta W \le x \end{cases} \tag{5}$$

$$p_m = \left(1 - \delta W / 3W\right) p_c \tag{6}$$

ここで、Wは板幅であり、xは幅方向位置を表し、幅中央 で0、幅端部でW/2となる。P。は幅中央の平均圧延圧力を 表し、単位幅荷重を投影接触長で除したものである。また δWは幅端部の圧延荷重減少領域である。

上述の張力計算モデルでは、(1)式中の形状変化係数 η と(4)から(6)式中の圧延荷重減少領域 δW を与えなけれ ば荷重分布が求められない。

ηは板厚ひずみ偏差の変化とロールバイト入出口の張力 を関係づけるパラメータである。図 10 の張力分布計算結 果から幅端部から δW の範囲ではその影響が低下している と考えられるため (7) 式に示すように幅端部で減少するよ うな分布を持ったものとした。この減少挙動は高橋ら¹⁰⁾が 提案しているように最端部で 0 となる 2 次関数で表した。

$$\eta(x) = \begin{cases} \eta_c & : x \le 0.5W - \delta W \\ \eta_c \left\{ 1 - \frac{1}{2} \left(\frac{x - (0.5W - \delta W)}{\delta W} \right)^2 \right\} : 0.5W - \delta W \le x \end{cases}$$
(7)

ここで W は板幅であり, x は幅方向位置を表し, 幅中央で 0, 幅端部で W/2 となる。 η_c は,形状変化係数の幅中央領域の 値であり実験等により求める。



図 13 平均板厚とロール半径の δW に対する影響 Influence of thickness and roll radius to δW

 δW は新たに3次元 FEM 解析を行って、その特性を検討 した。実験室圧延機および実機圧延機を想定した条件にて、 板厚ひずみ偏差が生じないように、入側を矩形断面の材料 として、フラットな剛体ロール条件にて FEM 解析を行った。 圧延材とワークロールの摩擦係数は 0.35 で計算した。図 12、図 13 に示す計算結果から、幅端部で荷重低下する領 域長さ $\delta W \varepsilon$ (8) 式のように平均板厚、ロール半径 R にて 定式化した。

$$\delta W = 1.6R^{0.5} h_{\rm m} \tag{8}$$

ここで、平均板厚 h_m は、入側板厚 H_c と出側板厚 h_c を用いて以下のように定義する値である。

$$h_m = \left(H_c + 2h_c\right) / 3 \tag{9}$$

3.2 分割モデルのオンライン適用

オンラインの計算では、計算時間の制約から、精度を確 保するための十分なくり返し計算をおこなうことができず、 一般的な解法の分割モデルを適用することが困難であっ た。これに対して、(10)式のように圧延荷重の幅方向分布 を、入出側板厚分布、前後方張力応力分布の偏微分係数を 用いた1次式で近似することでくり返し計算を必要としな い計算法を開発し^{10,11)}、分割モデルの短時間計算が可能と なり、オンライン計算で用いることが可能となった。前節 で説明した新しい張力分布計算手法を導入しても、ほとん ど計算負荷を増やすことなく取り扱うことができる。

$$p_{i} - p_{c} = \frac{\partial p}{\partial h} (h_{i} - h_{c}) + \frac{\partial p}{\partial H} (H_{i} - H_{c}) + \frac{\partial p}{\partial \sigma_{c}} (\sigma_{fi} - \sigma_{fc}) + \frac{\partial p}{\partial \sigma_{b}} (\sigma_{bi} - \sigma_{bc})$$
(10)

ここで, p:単位幅荷重, h:出側厚, H:入側厚, σ_{f} :前 方張力応力, σ_{b} :後方張力応力, iはi番目の分割区間, 添 字 cは板幅中央部の値を表す。荷重の板厚, 張力による偏 微分係数は, 例えば SIMS の荷重計算式に張力の補正を加 えたものを用いることで容易に導くことができる。

上記のように圧延荷重分布計算方法を改良した分割モデ ルによる板プロフィル・板クラウン予測精度の向上効果を 実機データで確認した。図14は新日鐵住金(株)鹿島製鉄 所の熱延工場にて圧延されたハイテン薄物材について, エッジドロップを含む板プロフィル予測精度が向上したこ とを示す。

同工場にて板クラウンの予測精度改善を確認した結果を 図 15 に示す。特に圧延荷重が高くなりがちな薄物材など で予測精度改善効果が大きい。エッジドロップの予測精度 を評価すると板厚が薄いほど改善効果が大きいことも判る (図 16)。以上のような改善により得られた高精度なオンラ イン板プロフィル予測モデルを、仕上圧延機のセットアッ プモデル¹²⁾として開発してきた HORP(Hot strip mill Online Rolling Process)モデルに組み込み、大きな圧延荷 重差があるハイテンと軟鋼の交互圧延でも、仕上ミル通板 形状を悪化させることなく目標の仕上板プロフィルに圧延 するための設定計算に用いることができた。

またこのモデルはスタンド間蛇行計を用いた蛇行制御¹³⁾ においても大きな役割を果たす。蛇行している圧延材は回 転しながら並進しているため,蛇行計の設置位置で測定し た蛇行量(観測量)と,その下流にある圧延機位置の蛇行 量(被制御量)は一致しない。これを補償するため,測定 された蛇行量から,状態方程式モデルに基づいて圧延機位 置の蛇行量を予測し,レベリング操作量を最適化する。こ の方法が効果を発揮するためには,レベリング量から角速 度分布係数(圧延材の回転角速度を並進速度で除した値) への影響係数 K_{as}と,圧延機位置蛇行量から角速度分布係





数への影響係数 K, を高い精度で予測する必要がある。

蛇行が問題となる圧延材の尾端抜け時の圧延機入側の圧 延材の回転角速度は入側速度分布と対応する。当該圧延機 の出側はまだタンデム圧延状態であるため圧延機出側の速 度分布はない。よって、入側速度分布は入出側の板厚比率 変化と対応する。したがって、板プロフィルの予測精度が 向上すれば、蛇行の回転角速度に関する影響係数である *K_{ns}、K_{nv}の精度が*向上する。蛇行制御の影響係数の精度向 上により、制御ゲインの設定精度が向上することで、蛇行 制御の制御精度向上につながっている。



図 15 板クラウン予測精度の改善 Improvement of strip crown prediction accuracy



図 16 エッジドロップ予測精度の改善 Improvement of edge drop prediction accuracy



図 17 影響係数および制御ゲインのオンラインモデル計算例 Influence coefficient and control gain calculated by online HORP model

HORP モデルの改善により, ハイテンのような高荷重材 の板プロフィル予測精度が, 軟鋼のような低荷重材の板プ ロフィル予測精度と同等レベルまで改善されたため, ハイ テンの蛇行制御も実用的なものとなった。加えてハイテン は圧延荷重だけでなく, 板幅, 変形抵抗, 圧延速度などの 圧延条件も軟鋼とは大きく変化する。非対称圧延の HORP モデルを用いて, 圧延材毎に種々の圧延条件に応じて, オ ンラインで計算することにより, 蛇行制御高精度を実現で きる。

図17は、板厚1.5~1.7mm材に対する*K_wと、K_{ns}、K_w*から導出されるレベリング操作の比例ゲインを、ハイテンと軟鋼で比較した結果である。両者とも板幅の影響が大きいが、ハイテンは軟鋼に比べて*K_{ns}*も制御ゲインも小さくなっていることが判る。このように、板幅、材質、圧延速度など、蛇行制御の影響因子はすべて HORP モデルの入力値として反映され、その計算結果にもとづいて制御ゲインなどのリアルタイム制御のパラメータが自動的に設定されるために、高応答な蛇行制御が可能となる。

3.3 混合圧延に対応した板クラウン制御能力

軟鋼と同じ圧延機設定にて,圧延荷重が高いハイテンを 圧延した場合,ロールのたわみや偏平変形も大きくなるた めに仕上板クラウンが大きくなってしまい,板厚精度が悪 くなる。同一圧延ロールで,軟鋼やハイテンの仕上板クラ ウンを低減しながら,交互に圧延するような混合圧延を行 うためには,仕上ミルの板クラウン制御能力が必要とされ る。

表3,表4に示した異鋼種圧延製造条件を対象に,混合 圧延に必要な仕上ミル板クラウン制御能力を計算した例を 示す¹⁴⁾。

各スタンド許容板クラウン範囲の算出結果を図 18 に示 す。本計算は、各スタンド出側許容急峻度±2%の条件で、 仕上板クラウンを 30μm に圧延するために必要な板クラウ ン範囲と、粗バークラウン 200μm から変更可能な板クラウ ン範囲をそれぞれ算出し、両範囲の共通部分を許容板クラ ウン範囲としている。この許容板クラウン範囲内の一つの

表3 ミル寸法 Mill dimensions

Work roll diameter	740 mm	
Back up roll diameter	1 540 mm	
Barrel length	1 780 mm	
Span of loading points	2 820 mm	

表4 解析条件 Analysis conditions

Material		Mild steel (C = 0.05 mass%)	High tensile strength steel (HT590 MPa)
Width /mm		950	1 200
Exit thickness / mm	R	36	29
	F1	23.15	16.21
	F2	15.48	10.51
	F3	10.9	7.45
	F4	7.69	5.27
	F5	5.98	4.08
	F6	4.62	3.26
	F7	3.86	2.83



図 18 ハイテンの板クラウン許容範囲計算例 Allowable range of strip crown (HT590 MPa)



図 19 必要クラウン制御能力の計算例 Required capacity of crown control

板クラウン経路と荷重条件から上述の分割モデルで算出し た各スタンドに必要な2次曲線ワークロールクラウンを図 19に示す。本図から判るように、ハイテンと軟鋼のスケ ジュールフリー化には、荷重変化の大きい仕上前段スタン ドに強力な板クラウン制御能力が必要となる。 またクラウン経路は、仕上出側板クラウン、仕上出側板 形状、スタンド間の板形状などを勘案して設定するが、ハ イテン、軟鋼の混合圧延では板クラウン制御能力が不足し やすくなり制約条件を緩和する必要が生じる。制約条件を 必要以上に緩和することなく最適なクラウン経路を得るた めに、クラウン経路を2次計画問題に定式化して決定す る¹⁾。

4. 実機適用結果

ハイテン, 軟鋼の混合圧延の事例を図 20 に示す。上の グラフより, 板幅や板厚や鋼種が混合され, 1本の圧延毎 に条件が大きく変化していることが判る。中央のグラフに はハイテンと軟鋼の圧延荷重差が大きい F3 スタンドのク ラウン制御の状況を等価2次ワークロールクラウンで示す。 図 19 にて示したのと同様なクラウン制御範囲にて制御を 行っていることが判る。下のグラフには, 板端 25 mm 位置 の仕上出側板クラウン C₂₅の目標値と実績値の偏差を示す。 おおよそ±20 μm の精度で制御できていることが判る。こ





れは軟鋼単独の圧延を行っている場合の精度¹⁰と同等で ある。

5. 結 言

熱延仕上圧延を対象に,高い圧延荷重となるハイテンの 板プロフィルを高精度に予測可能なモデルを開発し,オン ライン制御に適用した。そのモデルを用いて,高荷重のハ イテンと低荷重の軟鋼を同じワークロールを用いて圧延す る混合圧延に必要なクラウン制御能力を検討し,荷重変動 が大きくなる仕上前段スタンドで大きな制御能力が必要と なることを明らかにした。

それらの技術,知見を活用して,ハイテンと軟鋼の混合 圧延が実現した。混合圧延においても,軟鋼単独圧延と同 等の精度での板クラウン制御が可能となり,平坦不良等に よる能率低下も発生していない。高精度板プロフィル予測 モデルはスタンド間蛇行計を用いた蛇行制御にも活用さ れ,蛇行による通板トラブル回避の面からも,高能率圧延 が可能となった。これらの技術はオペレーターの手介率の 低減など,熱延仕上圧延自動化にも寄与している。

参照文献

福島傑浩 ほか:鉄と鋼. 100 (12), 1499 (2014)
 佐々木保 ほか:塑性と加工. 54-635 (12), 1038 (2013)
 Shohet, K.N. et al.: J.Iron Steel Inst. 1088 (1968)
 河野輝雄 ほか:鉄と鋼. 67 (15), 286 (1981)
 佐々木保 ほか: 鉄と鋼. 79 (3), 360 (1993)
 中島浩衛 ほか:塑性と加工. 23-263 (12), 1172 (1982)
 柳本潤 ほか:塑性と加工. 33-383 (12), 1406 (1992)
 柳本潤 ほか:塑性と加工. 32-367 (8), 1007 (1991)
 鈴木弘: 圧延百話.東京,養賢堂, 2000, p. 62
 高橋亮一 ほか:鉄と鋼. 69, 39 (1983)
 美坂佳助 ほか:鉄と鋼. 67 (15), 2316 (1981)
 鷲北芳郎 ほか: 鉄と鋼. 95 (1), 43 (2009)
 佐々木保 ほか: CAMP-ISIJ. 8, 452 (1995)



福島傑浩 Suguhiro FUKUSHIMA プロセス研究所 一貫プロセス研究部 主幹研究員 茨城県鹿嶋市光3番地 〒314-0014



鷲北芳郎 Yoshiro WASHIKITA
プロセス研究所 制御研究部
上席主幹研究員



佐々木保 Tamotsu SASAKI 日鉄住金テクノロジー(株) 鹿島事業所 参与



中川繁政 Shigemasa NAKAGAWA 大分製鉄所 設備部 制御技術室長 博士(工学)



武衛康彦 Yasuhiko BUEI 鹿島製鉄所 薄板部 薄板企画室 主幹



焼田幸彦 Yukihiko YAKITA 鹿島製鉄所 薄板部 精製検査室 室長



柳本 潤 Jun YANAGIMOTO 東京大学 生産技術研究所 教授 工学博士